ПРОБЛЕМЫ МЕХАНИКИ И УПРАВЛЕНИЯ Нелинейные динамические системы

Вып. 51 Межвузовский сборник научных трудов

2019

УДК 629.11

Е.А. Максимов 1 , Е.П. Устиновский 2 1 *НТПП "Интрай*", г. Челябинск

²Южноуральский государственный университет ЮУрГУ, г. Челябинск ¹maksimov50@mail.ru; 8-9514-30-68-31

МЕТОДИКА РАСЧЕТА ЖЕСТКОСТИ ШИНЫ ПРИ УДАРНОЙ НАГРУЗКЕ

Проанализированы нежелательные последствия возникающие при ударной нагрузки на колесо при наезде автомобиля на препятствия: бордюры, неровности дороги, выбоины, к которым можно отнести биение колеса, деформацию обода, утечку воздуха из шины. Представлена методика расчета нагружения колеса при статическом и динамическом нагружении при ударе. Разработаны зависимости для расчета: прогиба шины, коэффициента динамичности, жесткость шины при статическом и динамическом нагружении при ударе. Показано, что при динамическом нагружении в результате удара жесткость шины снижается по сравнению со статическим нагружением: для автомобиля Урал 4320 на 15,9 %, для автомобиля Урал 375 на 15,8 %.

Ключевые слова: ударная нагрузка на колесо; статическая и динамическая нагрузки; шина колеса; эластичные свойства шины.

При эксплуатации часто возникают ситуации, связанные с наездом колеса автомобиля на препятствия ступенчатого типа (бордюры, неровности дороги, выбоины и др.) при которых колесо испытывает ударные нагружения [1–3]. Усилия, действующие на колесо при ударе, обычно существенно превышают усилия, возникающие при статическом воздействии на колесо при движении по ровной дороге. Ударное нагружениие может привести к биению колеса, деформации обода, утечке воздуха из шины и др.

_

[©] Максимов Е. А., Устиновский Е. П., 2019

Задача при расчете на ударную нагрузку содержит много сложностей. Например, необходимость учета при резких ударах дополнительных степеней свободы эластичного колеса (перемещение шины в поперечном направлении), влиянием которых при других видах нагружения можно пренебречь [4–6].

Обычно под ударом понимается явление, возникающее при столкновении двух тел. При ударе за небольшой промежуток времени (доли секунды) происходит резкое изменение относительных скоростей двух тел. В результате этого возникают значительные упругие силы.

Схема нагружения колеса представлена на рисунке.

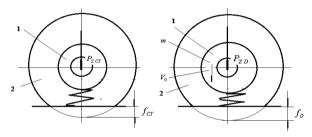


Схема нагружения колеса статической и динамической вертикальной силой: $P_{Z\,CT}$ — вертикальная сила при статическом нагружении; $P_{Z\,D}$ — вертикальная сила при динамическом нагружении; f_{CT} — прогиб шины при статическом нагружении; f_D — прогиб шины при динамическом нагружении; m — масса диска; V_0 — начальная скорость движения диска; 1 — диск; 2 — шина

Рассмотрим движение диска под действием вертикальной силы при динамическом нагружении в результате удара в вертикальном направлении.

Диск колеса автомобиля, имеющий массу m с начальной скоростью V_0 движется в вертикальном направлении и останавливается при ударе об эластичную шину. После того, как диск коснулся шины, его скорость будет замедляться.

При этом, когда кинетическая энергия диска перейдет в потенциальную энергию эластичной шины, диск полностью остановится.

Далее начнется движение в обратном направлении. При этом сила взаимодействия между диском и эластичной шиной будет уменьшаться. Когда эластичная шина полностью распрямиться, диск получит прежнюю скорость, но в обратном направлении.

Уравнение гармонических колебаний при совместном движении диска и эластичной шины в вертикальном направлении запишем в виде [7, 8]:

$$\xi = C_1 Sin\omega t + C_2 Cos\omega t, \qquad (1)$$

где ξ — перемещение диска в вертикальном направлении под действием ударной нагрузки, ω — частота собственных колебаний диска в вертикальном направлении, t — время, C_1, C_2 — постоянные коэффициенты.

Начальные условия запишем в виде:

при
$$t = 0$$
 , $\xi = 0$, (2)

при
$$t = 0 \quad , \qquad \xi^* = 0 \,, \tag{3}$$

где ξ — перемещение диска под действием ударной нагрузки, ξ^* — изменение скорости перемещения диска под действием ударной нагрузки. Постоянные коэффициенты C_1, C_2 определим из начальных условий (2), (3):

$$C_1 = \frac{V_0}{\omega}, \qquad C_2 = 0,$$
 (4)

где V_0 — начальная скорость перемещения диска под действием ударной нагрузки. Подставляя (4) в (1) при $Sin\omega t=1$, получим:

$$\xi_{MAC} = \frac{V_0}{\omega},\tag{5}$$

где V_0 — начальная скорость перемещения диска под действием ударной нагрузки; ω — частота собственных колебаний диска, соединенного с шиной при ударной нагрузке; $\omega^2=1/\delta~m~(m$ — масса диска; δ — перемещение массы диска).

Вертикальную силу, сжимающую эластичную шину, при статическом нагружении определим по формуле:

$$P_{ZD} = \frac{\xi_{MAC}}{\delta} = \frac{V_0}{\omega \delta}, \tag{6}$$

где δ — перемещение массы диска под действием статически приложенной единичной силы.

Уравнение энергетического баланса запишем в виде равенства кинетической энергии движущегося в вертикальном направлении диска и потенциальной энергии сжатой эластичной шины:

$$\frac{mV_0^2}{2} = \frac{1}{2} P_{ZD}^2 \delta \quad \text{или} \quad f_D^2 = 2m \ g \ f_D + 2\delta K \,, \tag{7}$$

где f_D — прогиб шины при динамическом нагружении; m — масса диска; K — кинетическая энергия диска в момент соприкосновения с шиной.

Решив последнее уравнение относительно f_D^2 , получим

$$f_D^2 - 2f_{CT} f_D - 2\delta K = 0, (8)$$

где f_{CT} – прогиб шины под действием статически приложенной вертикальной силы; δ $mg = f_{CT}$ (g – ускорение свободного падения).

После упрощений уравнения (8), получим

$$f_D = f_{CT} \left[1 + \sqrt{1 + \frac{2\delta K}{f_{CT}^2}} \right]. \tag{9}$$

Последнее уравнение запишем в виде:

$$f_D = \chi f_{CT}, \qquad (10)$$

где
$$\chi = 1 + \sqrt{1 + \frac{2\delta \ K}{{f_{CT}}^2}} -$$
коэффициент динамичности.

Коэффициент динамичности при ударе показывает во сколько раз прогиб шины, полученный при динамическом нагружении, больше прогиба при статическом.

При статическом и динамическом нагружениях жесткость шины определим по формулам:

$$C_{CT} = \frac{P_{Z\,CT}}{f_{CT}}, \quad C_D = \frac{P_{Z\,D}}{f_D}.$$
 (11)

Расчет жесткости шины при статическом и динамическом нагружениях представлен в таблице.

Автомобиль	P_{ZD}	$P_{Z CT}$	f_{CT}	$f_{\scriptscriptstyle D}$	C_{CT}	C_D
_	Н	Н	MM	MM	Н/мм	Н/мм
Урал 4320*	23200	23000	112,6	135,12	204,2	171,7
Урал 375	21860	21660	100,1	120, 1	216,3	182,0

^{*}В таблице масса диска 23 кг, масса шины 11 кг.

Анализ данных, приведенных в таблице, показал, что при динамическом нагружении жесткость шины снижается по сравнению со статическим нагружением:

для автомобиля Урал 4320 на 15,9 %, для автомобиля Урал 375 – на 15,8 %.

Заключение

- 1. Проанализированы нежелательные последствия, возникающие при ударной нагрузки на колесо, при наезде автомобиля на препятствия: бордюры, неровности дороги, выбоины.
- 2. Представлена методика расчета нагружения колеса при ударе.
- 3. Разработаны зависимости для расчета: прогиба шины, коэффициента динамичности, жесткости шины при статическом и динамическом нагружениях при ударе.
- 4. Показано, что при динамическом нагружении в результате удара жесткость шины снижается по сравнению со статическим нагружением:

для автомобиля Урал 4320 на 15,9%, для автомобиля Урал 375 – на 15,8 %.

Библиографический список

- 1. Демьянушко И.В. Расчет и экспериментальные исследования напряженно-деформированного состояния автомобильных колес на статическую нагрузку. М.: Изд-во МАДИ, 2004. 48 с.
- 2. *Стуканов В.А.* Устройство автомобилей. М.: Форум, 2017. 496 с.
- 3. Савельев Г.В. Автомобильные колеса. М.: Машиностроение, 1983. 151 с.
- 4. *Кнороз В.И., Кленников Е.В.* Шины и колеса. М.: Машиностроение, 1975. 183 с.
- 5. Зубарев Н.А. Исследование долговечности дисков автомобильных колес. Автомобильная промышленность. 1970. № 3. С. 23–25.
- 6. *Демьянушко И.В.* Моделирование процесса ударного нагружения колес автомобиля. М.: Изд-во МАДИ, 1996. С. 37.
- 7. Балабин И.В., Путин В.А., Чабунин И.С. Автомобильные и тракторные колеса и шины. МГТУ, МАМИ. 2012. 920 с.
- 8. Зубчанинов В.Г. Основы тории упругости и пластичности. М.: Высшая школа, 2000. 368 с.